

## **Articles de journaux**

- [R1] F. Dionnet, E. Marchand. Stereo Tracking and Servoing for Space Applications. *Advanced Robotics*, paratre, 2008.
- [R2] M. Pressigout, E. Marchand. Real-Time Hybrid Tracking using Edge and Texture Information. *Int. Journal of Robotics Research, IJRR*, special joint issue IJCV/IJRR on robot and vision, 26(7):689-713, Juillet 2007.
- [R3] A.I. Comport, E. Marchand, F. Chaumette. Kinematic Sets for Real-time Robust Articulated Object Tracking. *Image and Vision Computing, IVC*, 25(3):374-391, Mars 2007.

## **Articles de journaux nationaux**

- [M1] E. Marchand, M. Pressigout. Un panorama des techniques de suivi visuel temps-rel pour la réalité augmentée. *Technique et science informatiques, TSI*, paratre, 28, 2009.

## **Conférences internationales**

- [C1] F. Servant, E. Marchand, P. Houlier, I. Marchal. Visual planes-based simultaneous localization and model refinement for augmented reality. In *IAPR, Int. Conf. on Pattern Recognition, ICPR'08*, Tampa, Florida, Dcembre 2008.
- [C2] M. Pressigout, E. Marchand, E. Mmin. Hybrid tracking approach using optical flow and pose estimation. In *IEEE Int. Conf. on Image Processing, ICIP'08*, San Diego, CA, Octobre 2008.
- [C3] C. Dune, E. Marchand, C. Collewet, C. Leroux. Active rough shape estimation of unknown objects. In *IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems, IROS'08*, pp. 3622-3627, Nice, France, Septembre 2008.
- [C4] C. Collewet, E. Marchand. Modeling complex luminance variations for target tracking. In *IEEE Int. Conf. on Computer Vision and Pattern Recognition, CVPR'08*, Anchorage, Alaska, Juin 2008.
- [C5] A. Remazeilles, C. Dune, E. Marchand, C. Leroux. Vision-based grasping of unknown objects to improve disabled people autonomy. In *Robotics: Science and Systems Manipulation Workshop: Intelligence in Human Environments*, Zurich, Switzerland, Juin 2008.
- [C6] C. Collewet, E. Marchand, F. Chaumette. Visual servoing set free from image processing. In *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, ICRA'08*, pp. 81-86, Pasadena, CA, Mai 2008.
- [C7] F. Dionnet, E. Marchand. Robust stereo tracking for space robotic applications. In *IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems, IROS'07*, pp. 3373-3378, San Diego, CA, Octobre 2007.
- [C8] C. Dune, C. Leroux, E. Marchand. Intuitive human interactive with an arm robot for severely handicapped people - A One Click approach. In *IEEE Int. Conf. on Rehabilitation Robotics, ICORR'2007*, pp. 582-589, Noordwijk, Pays-Bas, Juin 2007.

- [C9] C. Dune, E. Marchand, C. Leroux. One Click Focus with Eye-in-hand/Eye-to-hand Cooperation. In *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, ICRA'07*, pp. 2471-2476, Rome, Italie, Avril 2007.
- [C10] E. Marchand, F. Chaumette. Fitting 3D Models on Central Catadioptric Images. In *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, ICRA'07*, pp. 52-58, Rome, Italie, Avril 2007.
- [C11] E. Marchand. Control Camera and Light Source Positions using Image Gradient Information. In *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, ICRA'07*, pp. 417-422, Rome, Italie, Avril 2007.
- [C12] H. Tran, E. Marchand. Real-time keypoints matching: application to visual servoing. In *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation, ICRA'07*, pp. 3787-3792, Rome, Italie, Avril 2007.

### **Confrences invites**

- [M1] E. Marchand. Environnements logiciels pour la perception et l'action en robotique. In *Journes Nationales de la Recherche en Robotique, JNRR'07*, Obernai, Octobre 2007.

### **Confrences nationales**

- [CN1] C. Collewet, E. Marchand, F. Chaumette. Asservissement visuel bas sur des informations photomtriques. In *16e congrs francophone AFRIF-AFIA Reconnaissance des Formes et Intelligence Artificielle, RFIA'08*, Amiens, France, Janvier 2008.
- [CN2] E. Marchand. Positionnement relatif d'une camra et d'une source lumineuse en utilisant les gradients d'intensit de l'image. In *16e congrs francophone AFRIF-AFIA Reconnaissance des Formes et Intelligence Artificielle, RFIA'08*, Amiens, France, Janvier 2008.
- [CN3] F. Servant, E. Marchand, P. Houlier, I. Marchal. SLAM monoculaire contraint par des plans. In *Journes de l'Association Francaise de Ralit Virtuelle, Augmente, Mixte et Interaction 3D (AFRV)*, Luminy, France, Octobre 2007.

### **Rapports de recherche**

- [RR1] C. Collewet, E. Marchand. Photometric Visual Servoing. Rapport de recherche INRIA, No 6631, Septembre 2008.

### **Divers**

- [M1] C. Dune, E. Marchand, C. Leroux. Reconstruction active de surfaces implicites base contours, Journes Nationales de la Recherche en Robotique, JNRR'07, (session poster), Obernai, Octobre 2007.
- [M2] C. Dune, E. Marchand, C. Leroux. Coopration multi-camras pour la recherche puis le positionnement par rapport un objet, Congrs francophone des jeunes chercheurs en vision par ordinateur, ORASIS'07, Obernai, Juin 2007.